

À la fin de ce chapitre, je sais :

- ☞ définir les concepts de complexité temporelle et complexité mémoire
- ☞ calculer la complexité d'algorithmes simples
- ☞ calculer la complexité d'algorithmes récurrents

A Complexités algorithmiques

Lorsque la taille des données d'entrée à traiter d'un algorithme augmente, le résultat est que l'algorithme met généralement plus de temps à s'exécuter. Pourquoi est-ce un problème? C'est un problème car, dans les activités humaines, lorsqu'un système fonctionne, on a souvent tendance à lui en demander plus, très vite. Or, si le système développé est capable de gérer trois utilisateurs, peut-il en gérer un million en un temps raisonnable et sans s'effondrer? C'est peu probable.

La question est donc de savoir :

- comment mesurer la sensibilité d'un algorithme au changement d'échelle des données d'entrée,
- comment mesurer cette sensibilité indépendamment des machines concrètes (processeurs), car on se doute bien que selon la puissance de la machine, le résultat ne sera pas le même.

■ **Définition 1 — Complexité temporelle.** La complexité temporelle est une mesure de l'évolution du temps nécessaire à un algorithme pour s'exécuter correctement en fonction de la taille des données d'entrée. La complexité temporelle est directement liée au nombre d'instructions à exécuter.

■ **Définition 2 — Complexité mémoire ou spatiale.** La complexité mémoire est une mesure de l'évolution de l'espace nécessaire à un algorithme pour s'exécuter correctement en fonction de la taille des données d'entrée. La complexité mémoire est associée à la taille de l'espace mémoire occupé par un algorithme au cours de son exécution.

D'un point de vue opérationnel, si la taille n des données d'entrées augmente, un bon algorithme doit pouvoir délivrer des résultats en un temps fini, même si le nombre d'instructions

lié aux boucles ou aux appels récursifs dépend de n . C'est pourquoi la complexité est un **calcul asymptotique** : on s'intéresse au comportement de l'algorithme lorsque n tend vers l'infini.

B Notation asymptotique

On utilise la notation de Landau O pour qualifier le comportement asymptotique de la complexité¹. Le tableau 1 recense les principales complexités et donne un exemple associé.

■ **Définition 3 — Notation de Landau O .** Soit $f : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}_+$ et $g : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}_+$. On dit que f ne croît pas plus vite que g et on note $f = O(g)$ si et seulement si :

$$\exists C \in \mathbb{N}, \exists n_i \in \mathbb{N}, \forall n \in \mathbb{N}, n \geq n_i \Rightarrow f(n) \leq Cg(n)$$

Ⓡ Cette définition signifie simplement qu'au bout d'un certain rang, la fonction f ne croît jamais plus vite que la fonction g .

Théorème 1 — Propriétés de O . Soit f, f_1, f_2, g, g_1 et $g_2 : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}_+$.

1. $\forall k \in \mathbb{N}, O(k.f) = O(f)$
2. $f = O(g) \Rightarrow f + g \in O(g)$
3. $f_1 = O(g_1), f_2 = O(g_2) \Rightarrow f_1 + f_2 = O(\max(g_1 + g_2))$
4. $f_1 = O(g_1), f_2 = O(g_2) \Rightarrow f_1 f_2 = O(g_1 g_2)$
5. $\forall k \in \mathbb{N}, f = O(g) \Rightarrow k.f = O(g)$

■ **Exemple 1 — Simplification de notations asymptotiques.** Supposons qu'on ait compté le nombre d'opérations d'un algorithme en fonction de n et qu'on ait trouvé : $2n^2 + 4n + 3$. Alors la complexité de l'algorithme est $O(n^2)$. En effet, on a bien $\forall n \in \mathbb{N}, 2n^2 + 4n + 3 < 10n^2$. Si vous avez un doute, étudiez le signe du trinôme $-8n^2 + 4n + 3$.

De même, $10 \log(n) + 5(\log(n))^3 + 7n + 3n^2 + 6n^3 = O(n^3)$. Pour le montrer, il suffit d'utiliser le théorème sur les croissances comparées.

1. $O(n)$ se dit «grand o de n».

| Complexité | Nom | Description |
|----------------|----------------|---|
| $O(1)$ | Constante | Instructions exécutées un nombre constant de fois Indépendante de la taille de l'entrée |
| $O(\log(n))$ | Logarithmique | Légèrement plus lent lorsque n augmente. |
| $O(n)$ | Linéaire | L'algorithme effectue une tâche constante pour chaque élément de l'entrée. |
| $O(n \log(n))$ | Linéarithmique | L'algorithme effectue une tâche logarithmique pour chaque élément de l'entrée. |
| $O(n^2)$ | Quadratique | L'algorithme effectue une tâche linéaire pour chaque élément de l'entrée. |
| $O(n^k)$ | Polynomiale | Typiquement k tâches linéaires imbriquées. |
| $O(k^n)$ | Exponentielle | L'algorithme effectue une tâche constante sur tous les sous-ensembles de l'entrée. |
| $O(n!)$ | Factorielle | L'algorithme effectue une tâche dont la complexité est multipliée par une quantité croissante proportionnelle à n . |

TABLE 1 – Hiérarchie des complexités temporelles de la moins complexe à la plus complexe.

| Taille de l'entrée | $O(\log n)$ | $O(n)$ | $O(n \log n)$ | $O(n^2)$ | $O(n^3)$ | $O(2^n)$ |
|--------------------|-------------|-------------|---------------|-------------|-------------|-------------------|
| 10^2 | 2,3 ns | 50 ns | 230 ns | 5 μ s | 500 μ s | 335 années |
| 10^3 | 3,4 ns | 500 ns | 3,45 μ s | 500 μ s | 500 ms | 10^{282} années |
| 10^4 | 4,6 ns | 5 μ s | 46 μ s | 50 ms | 500 s | ... |
| 10^5 | 5,7 ns | 50 μ s | 575 μ s | 5 s | 2h20 min | ... |
| 10^6 | 6,9 ns | 500 μ s | 6,9 ms | 500 s | 96 jours | ... |
| 10^9 | 10 ns | 500 ms | 10,4 s | 96 jours | ... | ... |

TABLE 2 – Sur une machine cadencée à 2 Ghz, quelle est la durée prévisible d'exécution d'un algorithme en fonction de la taille des données d'entrée et de sa complexité? On suppose qu'une seule période d'horloge est nécessaire au traitement d'une donnée.

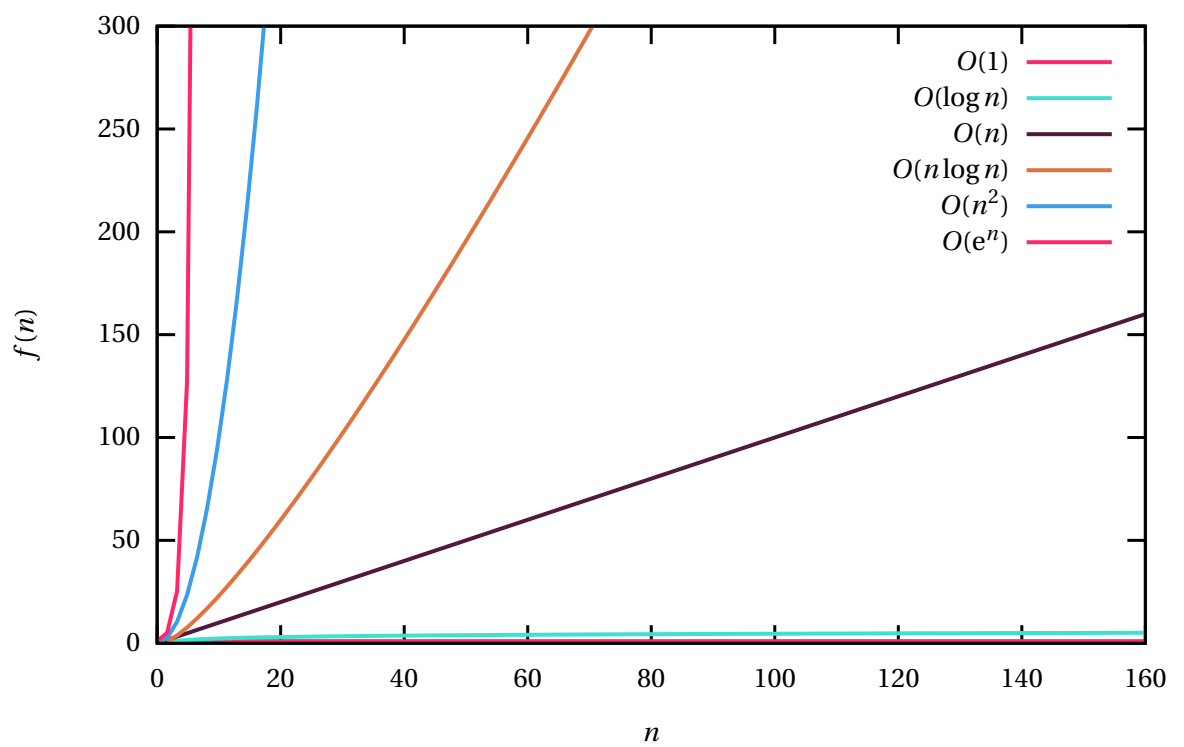


FIGURE 1 – Comparaison des croissances des complexités usuelles

C Typologie de la complexité

Selon l'algorithme étudié, on est amené à s'intéresser à différentes complexités :

- La complexité dans le pire des cas, c'est-à-dire l'estimation du nombre d'instructions nécessaires dans le cas le plus défavorable.
- La complexité dans le meilleur des cas, idem dans le cas le plus favorable.
- La complexité moyenne, c'est-à-dire une moyenne de la complexité de tous les cas possibles.

R Ces trois calculs de complexité sont parfois nécessaires pour faire un choix d'algorithme et la connaissance statistique de la nature des données d'entrée peut influencer sur le ce choix.

D Calcul du coût d'une instruction

Il est difficile de savoir exactement en combien de temps une instruction d'un programme s'exécute pour plusieurs raisons :

1. les compilateurs disposent de fonctions d'optimisation en langage machine ou en code interprétable qui font que le code source n'est pas nécessairement représentatif du code exécuté. Il serait donc nécessaire d'examiner le code exécutable pour statuer.
2. selon les architectures électroniques et les machines virtuelles, le coût d'une même opération varie.

Cependant, dans le cadre d'un calcul de complexité d'un algorithme, on peut s'abstraire de ces considérations électroniques et considérer qu'une opération élémentaire i possède un coût constant qu'on notera c .

Dans ce qui suit, on suppose qu'on dispose d'une machine pour tester l'algorithme. On fait l'hypothèse réaliste que les opérations élémentaires suivantes sont réalisées en un temps constant c par cette machine :

- opération arithmétique $+$, $-$, $*$, $/$, $//$, $\%$,
- tests $=$, $!$, $<$, $>$,
- affectation \leftarrow ,
- accès à un élément indicé $t[i]$,
- structures de contrôles (structures conditionnelle et boucles), coût associé négligé,
- échange de deux éléments dans le tableau,
- accès à la longueur d'un tableau.

Finalement, on fait l'approximation supplémentaire qu'une combinaison simple de ces opérations est également réalisée en un temps constant c .

E Calculs classiques de complexité

■ **Exemple 2 — Calcul d'une complexité linéaire.** On souhaite calculer la complexité de l'algorithme 1. La taille du problème dépend de n , c'est-à-dire la puissance à laquelle on veut calculer le nombre a . En effet, pour différents a , plus petits ou plus grands, l'exécution ne sera pas plus chronophage. Le coût total $C(n)$ associé à cet algorithme peut donc s'écrire :

$$C(n) = c + n \times c = O(nc) = cO(n) = O(n) \quad (1)$$

Plus simplement, on peut dire que la complexité de l'algorithme 1 est linéaire en fonction de n car on opère n itérations d'une boucle dont les instructions sont de complexité constante $O(1)$.

Algorithme 1 Calcul de a^n

| | | |
|----|--|--|
| 1: | Fonction PUISSANCE(a, n) | ▷ a et n sont des entiers naturels |
| 2: | $p \leftarrow 1$ | ▷ coût : c |
| 3: | pour $i = 1, \dots, n$ répéter | ▷ on répète n fois |
| 4: | $p \leftarrow p \times a$ | ▷ coût : c |
| 5: | renvoyer p | |

■ **Exemple 3 — Calcul d'une complexité quadratique.** On souhaite calculer la complexité de l'algorithme 2. Le coût total associé à cet algorithme peut donc s'écrire :

$$C(n) = c + \sum_{i=0}^{n-1} \sum_{j=0}^{n-1} c = c + c \sum_{i=0}^{n-1} \sum_{j=0}^{n-1} 1 = c + n^2 c = O(n^2) \quad (2)$$

C'est pourquoi, la complexité de l'algorithme 2 est en $O(n^2)$.

Algorithme 2 Multiplication élément par élément d'une matrice carrée $(n, n) : M \rightarrow \alpha M$

| | | |
|----|---|--|
| 1: | Fonction AMUL(M, α) | ▷ M , matrice carrée de taille (n, n) , α est un scalaire |
| 2: | $n \leftarrow$ taille de M | ▷ coût : c |
| 3: | pour i de 0 à $n - 1$ répéter | ▷ on répète n fois |
| 4: | pour j de 0 à $n - 1$ répéter | ▷ on répète n fois |
| 5: | $M[i, j] \leftarrow \alpha \times M[i, j]$ | ▷ coût : c |
| 6: | renvoyer M | ▷ le résultat |

■ **Exemple 4 — Complexité quadratique.** On souhaite calculer la complexité de l'algorithme

3. On peut calculer le coût total de l'algorithme 3 comme suit :

$$C(n) = c + \sum_{k=1}^n \sum_{i=1}^k c \quad (3)$$

$$= c + c \sum_{k=1}^n \sum_{i=1}^k 1 \quad (4)$$

$$= c + c \sum_{k=1}^n k \quad (5)$$

$$= c + c \frac{n(n+1)}{2} \quad (6)$$

$$= O(n^2) \quad (7)$$

Algorithme 3 Accumuler

| | | |
|----|---|----------------------|
| 1: | Fonction QACC(n) | |
| 2: | $a \leftarrow 0$ | ▷ coût : c |
| 3: | pour k de 1 à n répéter | ▷ on répète n fois |
| 4: | pour i de 1 à k répéter | ▷ on répète k fois |
| 5: | $a \leftarrow a + i$ | ▷ coût : c |
| 6: | renvoyer a | ▷ le résultat |

■ **Exemple 5 — Complexité polynomiale.** On souhaite calculer la complexité de l'algorithme 4. On suppose qu'on connaît la complexité de f et qu'elle est linéaire. On peut donc calculer le coût total de l'algorithme 4 comme suit :

$$c = c + \sum_{k=1}^n \sum_{i=1}^k c + c_f i = c + c \sum_{k=1}^n \sum_{i=1}^k 1 + c_f \sum_{k=1}^n \sum_{i=1}^k i \quad (8)$$

$$= c + c \frac{n(n+1)}{2} + \sum_{k=1}^n \frac{k(k+1)}{2} = c + c \frac{n(n+1)}{2} + \sum_{k=1}^n \frac{k}{2} + \frac{k^2}{2} \quad (9)$$

$$= c + c \frac{n(n+1)}{2} + c_f \frac{n(n+1)}{4} + c_f \frac{n(n+1)(2n+1)}{12} \quad (10)$$

$$= O(n^3) \quad (11)$$

Algorithme 4 Appliquer une fonction et accumuler

| | | |
|----|---|-------------------------------------|
| 1: | Fonction FACC(n) | ▷ Applique f et accumule n fois |
| 2: | $a \leftarrow 0$ | ▷ coût : c |
| 3: | pour k de 1 à n répéter | ▷ on répète n fois |
| 4: | pour i de 1 à k répéter | ▷ on répète k fois |
| 5: | $a \leftarrow a + f(i)$ | ▷ coût : $c + c_f i$ |
| 6: | return a | ▷ le résultat |

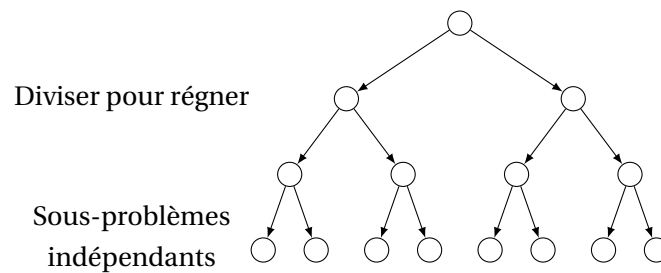


FIGURE 2 – Principe de la décomposition d'un problème en sous-problèmes indépendants pour un algorithme de type diviser pour régner.

F Diviser pour régner

■ **Définition 4 — Algorithme de type diviser pour régner.** L'idée centrale d'un algorithme de type diviser pour régner est de décomposer le problème étudié en plusieurs sous-problèmes de taille réduite. Ces algorithmes peuvent éventuellement être exprimés récursivement et sont souvent très efficaces.

On distingue trois étapes lors de l'exécution d'un tel algorithme :

1. la division du problème en sous-problèmes qu'on espère plus simples à résoudre,
2. la résolution des sous-problèmes : c'est à cette étape que l'on peut faire appel à la récursivité,
3. la combinaison des solutions des sous-problèmes pour construire la solution au problème.

Ⓜ On devrait donc logiquement nommer ces algorithmes diviser, résoudre et combiner!

🇬🇧 **Vocabulary 1 — Divide and conquer** ↔ diviser pour régner.

Très souvent², les algorithmes de type diviser pour régner sont exprimés récursivement. La condition d'arrêt de l'algorithme est la suivante : la division en sous-problèmes s'arrête lorsqu'on sait résoudre le problème directement³ pour la taille s à laquelle on a aboutie. Les étapes 7 et 9 de l'algorithme 5 sont facilement descriptibles à l'aide d'un arbre, comme le montre la figure 3. La hauteur de cet arbre peut être appréciée et quantifiée. Elle sert notamment à calculer la complexité liée aux algorithmes récursifs.

Sur la figure 3, on a choisi de représenter un algorithme de type diviser pour régner dont le problème associé \mathcal{P} est de taille n . L'étape de division en sous-problèmes divise par d le problème initial et nécessite r appels récursifs. Si $D(n)$ est la complexité de la partie division et $C(n)$ la complexité de l'étape de combinaison des résultats, alors on peut décrire la complexité

2. mais pas toujours

3. c'est-à-dire sans appels récursifs

Algorithme 5 Diviser, résoudre et combiner (Divide And Conquer)

```

1: Fonction DRC( $\mathcal{P}$ ) ▷  $\mathcal{P}$  est un problème de taille  $n$ 
2:    $r \leftarrow$  un entier  $\geq 1$  ▷ pour générer  $r$  sous-problèmes à chaque étape
3:    $d \leftarrow$  un entier  $> 1$  ▷ on divise par  $d$  la taille du problème
4:   si  $n < s$  alors ▷ Condition d'arrêt,  $s$  est un seuil à déterminer
5:     renvoyer RÉSOUTRE( $n$ )
6:   sinon
7:      $(\mathcal{P}_1, \dots, \mathcal{P}_r) \leftarrow$  Diviser  $\mathcal{P}$  en  $r$  sous problèmes de taille  $n/d$ .
8:     pour  $i$  de 1 à  $r$  répéter
9:        $S_i \leftarrow$  DRC( $\mathcal{P}_i$ ) ▷ Appels récursifs
10:    renvoyer COMBINER( $S_1, \dots, S_r$ )
    
```

$T(n)$ d'un tel algorithme par la relation de récurrence $T(n) = rT(n/d) + D(n) + C(n)$ et $T(s)$ une constante. Sur la figure 3 on a choisi $r = 3$ pour la représentation graphique.

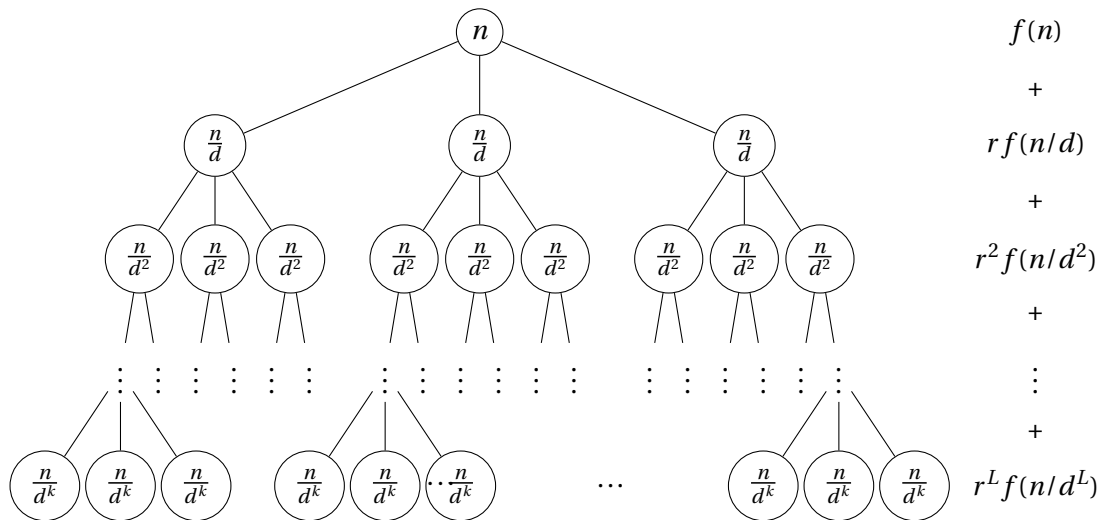


FIGURE 3 – Structure d'arbre et appels récursifs pour la récurrence : $T(n) = rT(n/d) + f(n)$ ET $n/d^k = s$. On a choisi $r = 3$ pour l'illustration, c'est-à-dire chaque nœud possède trois enfants au maximum : on opère trois appels récursifs à chaque étape de l'algorithme.

G Exemple de la recherche dichotomique

■ **Exemple 6 — Recherche dichotomique.** L'algorithme de recherche dichotomique 6 est un cas particulier d'algorithme de type diviser pour régner avec $r = 1$ et $d = 2$, c'est-à-dire un seul appel récursif par chemin d'exécution et une division de la taille du problème par deux. La complexité d'un tel algorithme s'exprime donc naturellement par une relation de récur-

rence : si n est la taille du tableau d'entrée, $T(n) = 1 + T(n/2)$. Cela traduit le fait qu'en dehors de l'appel récursif, la complexité de l'algorithme est constant. Cette relation est typique des algorithmes dichotomique.

La division du problème en sous-problèmes est opérée via la ligne 5. La résolution des sous-problèmes est effectuée par des appels récursifs. L'étape de combinaison des résultats n'existe pas.

Algorithme 6 Recherche récursive d'un élément par dichotomie dans un tableau trié

```

1: Fonction REC_DICH(t, g, d, elem)
2:   si g > d alors                                     ▷ Condition d'arrêt
3:     renvoyer l'élément n'a pas été trouvé
4:   sinon
5:     m ← (g+d)//2                                       ▷ Diviser
6:     si t[m] = elem alors
7:       renvoyer m
8:     sinon si elem < t[m] alors
9:       renvoyer REC_DICH(t, g, m-1, elem)             ▷ résoudre
10:    sinon
11:      renvoyer REC_DICH(t, m+1, d, elem)             ▷ résoudre

```

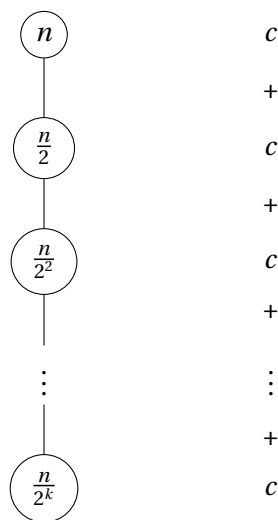


FIGURE 4 – Structure d'arbre et appels récursifs pour la récurrence de la recherche dichotomique : $T(n) = T(n/2) + c$. Hors appel récursif, la fonction opère un nombre constant d'opérations c indépendant de n en $O(1)$.

Supposons que le tableau d'entrée de l'algorithme possède n éléments et que le nombre d'opérations nécessaires à l'algorithme soit $T(n)$ (cf .figure 4). On peut expliciter formellement

la relation de récurrence qui existe entre $T(n)$ et $T(n/2)$. On a :

$$T(n) = T(n/2) + c \quad (12)$$

car en dehors de l'appel récursif, le coût de l'exécution vaut c . On a également $T(1) = c$, car chercher un élément dans un tableau à un seul élément se fait à temps constant : il suffit de tester cet élément.

Pour simplifier le calcul de complexité, on fait l'hypothèse que $n = 2^k$ est une puissance de deux. Considérer la suite $T(n)$ revient alors à considérer $k = \log_2 n$ et la suite $(u_k)_{k \in \mathbb{N}^*}$ telle que $u_k = u_{k-1} + c$, car $T(2^k) = T(2^k/2) + c = T(2^{k-1}) + c$. Par ailleurs, $u_0 = T(1) = c$. u est une suite arithmétique de raison c et de premier terme c . Donc $u_k = kc + c = (k+1)c = (1 + \log_2 n)c$. La complexité de la recherche d'un élément par dichotomie est donc $O(\log n)$.

H Exemple de l'exponentiation rapide

L'analyse de l'algorithme 7 aboutit à la même relation de récurrence que précédemment : $T(n) = 1 + T(n/2)$. On a donc $T(n) = O(\log n)$.

R Donc si la récurrence d'un algorithme est un schéma pour lequel on connaît la complexité, alors on peut déduire immédiatement sa complexité.

Algorithme 7 Exponentiation rapide a^n

```

1: Fonction EXP_RAPIDE(a,n)
2:   si n = 0 alors                                     ▷ Condition d'arrêt
3:     renvoyer 1
4:   sinon si n est pair alors
5:     p ← EXP_RAPIDE(a, n//2)                             ▷ Appel récursif
6:     renvoyer p × p
7:   sinon
8:     p ← EXP_RAPIDE(a, (n-1)//2)                         ▷ Appel récursif
9:     renvoyer p × p × a

```

I Exemple du tri fusion

Les tris génériques abordés jusqu'à présent, par sélection ou insertion, présentent des complexités polynomiales en $O(n^2)$ dans le pire des cas. L'algorithme de tri fusion permet de dépasser cette limite et d'obtenir un tri générique de complexité linéarithmique dans tous les cas. Il a été inventé par John von Neumann en 1945. C'est un bel exemple d'algorithme de type diviser pour régner avec $r = 2$ et $d = 2$, c'est-à-dire deux appels récursifs par chemin d'exécution et une division de la taille du problème par deux (cf. figure 5). Ce tri est comparatif, il peut s'effectuer en place et les implémentations peuvent être stables.

Son principe (cf. algorithmes 8, 10 et 9) est simple : transformer le tri d'un tableau à n éléments en sous-tableaux ne comportant qu'un seul élément⁴ puis les recombinaison en un seul tableau en conservant l'ordre. L'algorithme est divisé en deux fonctions :

- TRI_FUSION qui opère concrètement la division et la résolution des sous-problèmes,
- FUSION qui combine les solutions des sous-problèmes en fusionnant deux sous-tableaux triés.

Il n'y a pas de pire ou meilleur cas : l'algorithme effectue systématiquement la découpe et la fusion des sous-tableaux.

Pour le calcul de la complexité, on a la relation de récurrence $T(n) = 2T(n/2) + f(n)$ où $f(n)$ représente le nombre d'opérations élémentaires nécessaires pour partager et fusionner deux sous-tableaux de taille $n/2$. La complexité de la fonction FUSION est linéaire, car on effectue n fois les instructions élémentaires de la boucle. La complexité de DÉCOUPER_EN_DEUX est $O(n)$ s'il y a création de tableaux et en $O(1)$ si on travaille en place. Donc on peut simplifier la récurrence en $T(n) = 2T(n/2) + n$.

On fait l'hypothèse que n vaut 2^k , c'est-à-dire une puissance de deux pour simplifier le calcul. Soient les suites auxiliaires $u_k = T(2^k)$ et $v_k = u_k/2^k$. La récurrence s'écrit alors :

$$T(2^k) = T(2^{k-1}) + 2^k = u_k = u_{k-1} + 2^k \quad (13)$$

On en déduit que la suite v_k vérifie : $v_k = v_{k-1} + 1$. v est une suite arithmétique de raison 1. Si on suppose que $u_0 = 0$, c'est-à-dire que le coût de traitement d'un tableau à un élément est nul, alors $v_0 = 0$. On en déduit que : $v_k = v_0 + k \times 1 = k$ et donc :

$$u_k = k2^k$$

La taille du tableau étant $n = 2^k$, la complexité de l'algorithme est $\mathcal{O}(n \log_2 n)$ dans **tous** les cas (le pire comme le meilleur).

Algorithme 8 Tri fusion

```

1: Fonction TRI_FUSION(t)
2:    $n \leftarrow$  taille de t
3:   si  $n < 2$  alors
4:     renvoyer t
5:   sinon
6:      $t_1, t_2 \leftarrow$  DÉCOUPER_EN_DEUX(t)
7:     renvoyer FUSION(TRI_FUSION( $t_1$ ), TRI_FUSION( $t_2$ ))

```

4. et donc déjà triés!

Algorithme 9 Découper en deux

```

1: Fonction DÉCOUPER_EN_DEUX(t)
2:    $n \leftarrow$  taille de t
3:    $t_1, t_2 \leftarrow$  deux listes vides
4:   pour  $i = 0$  à  $n//2 - 1$  répéter
5:     AJOUTER( $t_1, t[i]$ )
6:   pour  $j = n//2$  à  $n - 1$  répéter
7:     AJOUTER( $t_2, t[j]$ )
8:   renvoyer  $t_1, t_2$ 

```

Algorithme 10 Fusion de deux sous-tableaux triés

```

1: Fonction FUSION( $t_1, t_2$ )
2:    $n_1 \leftarrow$  taille de  $t_1$ 
3:    $n_2 \leftarrow$  taille de  $t_2$ 
4:    $n \leftarrow n_1 + n_2$ 
5:   t  $\leftarrow$  une liste vide
6:    $i_1 \leftarrow 0$ 
7:    $i_2 \leftarrow 0$ 
8:   pour k de 0 à n - 1 répéter
9:     si  $i_1 \geq n_1$  alors
10:      AJOUTER(t,  $t_2[i_2]$ )
11:       $i_2 \leftarrow i_2 + 1$ 
12:     sinon si  $i_2 \geq n_2$  alors
13:      AJOUTER(t,  $t_1[i_1]$ )
14:       $i_1 \leftarrow i_1 + 1$ 
15:     sinon si  $t_1[i_1] \leq t_2[i_2]$  alors
16:      AJOUTER(t,  $t_1[i_1]$ )
17:       $i_1 \leftarrow i_1 + 1$ 
18:     sinon
19:      AJOUTER(t,  $t_2[i_2]$ )
20:       $i_2 \leftarrow i_2 + 1$ 
21:   renvoyer t

```

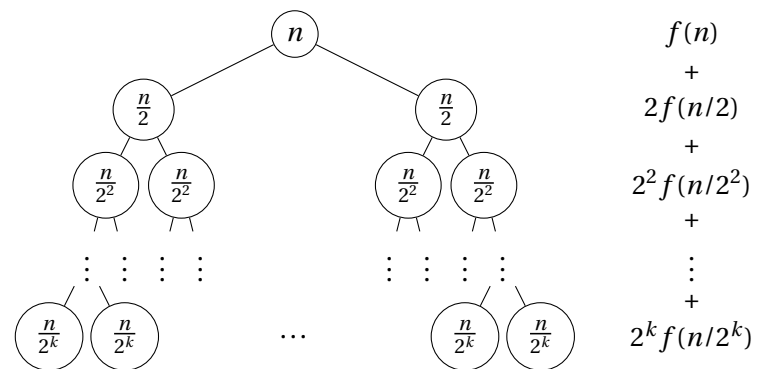


FIGURE 5 – Structure d'arbre et appels récurrents pour le tri fusion : $T(n) = 2T(n/2) + f(n)$ et $\frac{n}{2^k} = 1$. La fonction FUSION opère un nombre d'opérations $f(n)$.

J Exemple du tri rapide

La complexité du tri rapide est $\mathcal{O}(n \log_2 n)$ dans le meilleur cas et en moyenne. Cependant, dans le pire des cas, si on choisit systématiquement mal le pivot, c'est-à-dire si on prend le plus petit élément ou le plus grand, alors la complexité est en $\mathcal{O}(n^2)$, car cela revient à faire un tri par sélection.

Algorithme 11 Tri rapide

```

1: Fonction TRI_RAPIDE(t)
2:    $n \leftarrow$  taille de t
3:   si  $n < 2$  alors
4:     renvoyer t
5:   sinon
6:      $t_1, \text{pivot}, t_2 \leftarrow$  PARTITION(t)
7:     renvoyer CONCATÉNER(TRI_RAPIDE( $t_1$ ), pivot, TRI_RAPIDE( $t_2$ ))

```

Algorithme 12 Partition en deux sous-tableaux

```

1: Fonction PARTITION(t)
2:    $n \leftarrow$  taille de t
3:   pivot  $\leftarrow$  0
4:    $i\_pivot \leftarrow$  un nombre au hasard entre 0 et  $n - 1$  inclus
5:    $t_1, t_2 \leftarrow$  deux listes vides
6:   pour  $k = 0$  à  $n$  répéter
7:     si  $k = i\_pivot$  alors
8:       pivot  $\leftarrow$  t[k]
9:     sinon si  $t[k] \leq t[i\_pivot]$  alors
10:      AJOUTER( $t_1$ , t[k])
11:    sinon
12:      AJOUTER( $t_2$ , t[k])
13:   renvoyer  $t_1, \text{pivot}, t_2$ 

```

K Complexité de l'algorithme d'Euclide

La complexité de l'algorithme d'Euclide n'est pas triviale à mesurer. Pour y parvenir, nous allons nous appuyer sur la suite des restes et la comparer à la suite de Fibonacci. On note également que n , l'indice du dernier reste non nul donne directement une mesure de la complexité de la boucle.

Algorithme 13 Algorithme d'Euclide (optimisé)

| | |
|---|--|
| 1: Fonction PGCD(a, b) | ▷ On suppose que $(a, b) \in \mathbb{Z}, b \leq a$. |
| 2: $a \leftarrow a $ | |
| 3: $b \leftarrow b $ | |
| 4: $r \leftarrow a \bmod b$ | |
| 5: tant que $r > 0$ répéter | ▷ On connaît la réponse si r est nul. |
| 6: $a \leftarrow b$ | |
| 7: $b \leftarrow r$ | |
| 8: $r \leftarrow a \bmod b$ | |
| 9: renvoyer b | ▷ Le pgcd est b |

■ **Définition 5 — Suite des restes de la division euclidienne.** Soient a et b des entiers. On définit la suite des restes de la division euclidienne comme suit :

$$r_0 = |a| \tag{14}$$

$$r_1 = |b| \tag{15}$$

$$q_k = \lfloor r_{k-1} / r_k \rfloor, 1 \leq k \leq n \tag{16}$$

Alors on a :

$$r_{k-1} = q_k r_k + r_{k+1} \tag{17}$$

$$r_{k+1} = r_{k-1} \bmod r_k \tag{18}$$

Théorème 2 — Stricte décroissance de $(r_n)_{n \in \mathbb{N}}$. La suite des restes de la division euclidienne est positive, strictement décroissante et minorée par zéro.

Théorème 3 — Quotients de la suite des restes. Soit n l'indice de la suite des restes correspondant au dernier reste non nul. Alors on a :

$$\forall k \in \llbracket 1, n-1 \rrbracket, q_k \geq 1 \tag{19}$$

$$k = n, q_n \geq 2 \tag{20}$$

Démonstration. D'après la proposition 2, $r_{k-1} > r_k > r_{k+1}$. De plus, q_k est un entier strictement positif d'après l'équation 16. Donc $\forall k \in \llbracket 1, n-1 \rrbracket, q_k \geq 1$.

Par ailleurs, si q_n valait 1, alors on aurait $r_n = r_{n-1}$, ce qui n'est pas possible car la suite est strictement décroissante. C'est pourquoi, $q_n \geq 2$. ■

Théorème 4 — Des restes et des éléments de la suite de Fibonacci. Soit n l'indice du dernier reste non nul de la suite des restes de la division euclidienne.

Soit f_i le i^{e} terme de la suite de Fibonacci définie par $f_{i+1} = f_i + f_{i-1}$, $f_0 = 1$ et $f_1 = 1$. Alors on a :

$$\forall k \in \llbracket 0, n \rrbracket, r_k \geq f_{n-k}. \quad (21)$$

Démonstration. D'après le théorème 3, on a $r_{n-1} = q_n r_n \geq 2 = f_2$, car r_n est non nul. Comme la suite des restes est décroissante, $r_{n-1} \geq 2r_n$ et donc $r_n \geq f_2/2 = f_1$. En réitérant n fois ce raisonnement en faisant décroître n , c'est-à-dire en remontant la suite des restes, on trouve que $r_0 \geq f_n$ ainsi que tous les résultats. ■

Supposons qu'il y a n étapes lors de l'algorithme d'Euclide. Alors, on a

$$b = r_1 \geq f_{n-1} \quad (22)$$

Or, la suite de Fibonacci est une suite récurrente linéaire d'ordre deux. On connaît donc sa forme explicite.

$$f_n = \frac{1}{\sqrt{5}} \left(\phi^n - \left(-\frac{1}{\phi} \right)^n \right) \quad (23)$$

avec le nombre d'or $\phi = \frac{1+\sqrt{5}}{2}$. De plus, on peut montrer que

$$f_n \simeq \phi^n \quad (24)$$

et donc, au rang $n-1$, on a :

$$\log(f_{n-1}) \simeq (n-1) \log(\phi) \quad (25)$$

En utilisant l'équation 22, on en conclut que :

$$n \geq 1 + \frac{\log(b)}{\log(\phi)} \quad (26)$$

La complexité de l'algorithme d'Euclide est donc $O(1 + 1,44 \log_2(b))$, où $\log_2(b)$ est le nombre bits nécessaires pour coder b . Elle est logarithmique en fonction de la taille du codage l'entier et donc très efficace, ce qui est très important pour les opérations de chiffrement ou de codage. Cette conclusion est également le théorème de Lamé.

Théorème 5 — Théorème de Lamé. Le nombre de divisions euclidiennes nécessaires pour calculer PGCD(a, b) par l'algorithme d'Euclide est inférieur ou égal à 5 fois le nombre de chiffres de b en base 10.

L Synthèse

M **Méthode 1 — Complexité d'une fonction** Pour trouver la complexité d'une fonction :

1. Trouver le(s) paramètre(s) de la fonction étudiée qui influe(nt) sur la complexité.
2. Déterminer si, une fois ce(s) paramètre(s) fixé(s), il existe un pire ou un meilleur des cas.
3. Calculer la complexité en :
 - calculant éventuellement une somme d'entiers (fonction itérative),
 - posant une formule récurrente sur la complexité (fonction récursive).

Le tableau 3 récapitule les complexités des algorithmes récursifs à connaître.

| Réurrence | Complexité | Algorithmes |
|-----------------------|---------------------------|---|
| $T(n) = 1 + T(n - 1)$ | $\rightarrow O(n)$ | factorielle |
| $T(n) = 1 + T(n/2)$ | $\rightarrow O(\log n)$ | dichotomie, exponentiation rapide |
| $T(n) = n + 2T(n/2)$ | $\rightarrow O(n \log n)$ | tri fusion, transformée de Fourier rapide |

TABLE 3 – Récurrences et complexités associées utiles et à connaître